

Latvijā top roboti

Inovācija Strādā pie autonomas robota platformas prototipa, kāds citur neesot

Roboti varētu šķist kas tāls un nereāls, taču tā nav, roboti esot vienkārši, teic Agris Nikitenko, Rīgas Tehniskās universitātes (RTU) Datorzinātnes un informācijas tehnoloģiju fakultātes Sistēmu teorijas un projektēšanas katedras docents un RTU Robotikas kluba vadītājs. Viņa aizraušanās, kas kopš 2006. gada pāraugusi darbā, aizsākusies vidusskolā. «Mani vienmēr ir fascinējis tas, ka programmatūra spēj kaut ko fiziski kustināt. Vidusskolas laikā mājas sāku būvēt savu pirmo robotu, bet neuzbūvēju, jo nemāceju savienot datoru ar mehāniku. Mūsdienās to sauc par spēka elektroniku. Sapratu, ka jāiet mācīties, citādi tur nekas nesanāks. Atnācu uz RTU, mērķis bija skaidrs no sākuma — mani interesē mākslīgais intelekts un roboti,» saka A. Nikitenko.

Ir uzsākts darbs pie bakalaura un maģistra studiju programmas — Intelektuālas robotizētās sistēmas. Šāda tipa programma Baltijas valstis vēl neesot. «Iloti ceram septembrī uzņemt pirmos studentus,» saka A. Nikitenko.

Pirmais mēģinājums

A. Nikitenko ir izstrādājis autonoma robota platformas prototipu. Zinātniskais jaujinājums ir platformas tehniskais koncepts, kā uzbūvēts robots. Tas ļauj pārvarēt dažādus šķēršļus, pat lielākus nekā pati platforma, jo platformas konfigurācija ir elastīga, kas dod iespēju katrai riteņu pusēi pārvarēt dažādus šķēršļus vienlaicīgi. Līdz šim līdzīgi, kā redzēts televīzijā, piemēram, kāpurķēžu mašīnai, tankam vai traktoram kēžu segments ir vienots. Un, ja jāpārbrauc

šķērslis, kas rada dažādu slodzi traktora šasijas pusēm, tas zaudē stabilitāti un var pat apgāzties. Otrs projekta mērķis bija izstrādāt vadības sistēmu. Pašlaik ir uzbūvēta platforma, izstrādāta un realizēta vadības sistēma, tagad jāstrādā, lai robotu padarītu patiesi autonomu. «Autonomam robotam ir jābūt ar augstu mobilitati un spēju pārvarēt šķēršļus. Pasaulē tādu sistēmu vēl nav. Šis ir pirmais mēģinājums uzbūvēt konkrēti šādu sistēmu,» apgalvo A. Nikitenko. Lai palaistu ražošanā, ir nepieciešama platformas mehānikas pieslēpēšana, pie kurās jau tiek strādāts, t.i. ir nepieciešams preces izskats. Mērķtiecīgi strādājot, platformas izveide līdz pārdodamai precei varētu prasīt sešus līdz astoņus mēnešus.

Robotus, kas pašlaik top RTU, var izmantot militāriem mērķiem, policijā, ir interese arī no Latvijas Lauksaimniecības universitātes — izmanto robotus mežu un teritoriju apsekošanai. Tos var izmantot plaša ugunsgrēka gadījumā, kur ugunsdzēsēji nevar visu apsekot. A. Nikitenko ar savu ideju ir iepazīstinājis vietējos militāristus, kam tā patikusi.

Roboti, kas mūsdienās tiek izmantoti armijā, ir dārgi, tiek pirkti Vācijā, ASV un citur. A. Nikitenko ir pārliecīnāts, ka tepat Latvijā bez grūtībām var uzbūvēt pietiekami labus, ērti lietojamus robotus.

Vairāki virzieni

«Roboti nav tikai braucoši pa zemi, tie var peldēt un lidot pa gaisu. Pieļetojums ir krietni plašākas. Piemēram, iedomājieties 2x2 metru lielu robotu, kas uzmana un klātienē novēro demonstrāciju. Tikko

CV

Agris Nikitenko

Izglītība/zinātniskie grādi

► Inženierzinātņu doktora grāds. Diplomdarba tēma: Hibridas intelektuālas sistēmas izstrādāšana un realizēšana. Izstrādāta robotizētā intelektuāla sistēma

► Maģistra grāds datorzinātnēs, sistēmu teorijas un projektēšanas programma.

Darba tēma: Hibridas intelektuālas sistēmas. Izstrādāta intelektuāla programmatūras sistēma

► Bakalaura grāds datorzinātnēs

Latvijas patenta pieteikumi

► Astoņu riteņu robotizēta platforma

► Kāpurķēžu robotizēta platforma ar kustīgu kāpurķēžu segmentu

► Astoņu riteņu robotizēta platforma ar kāpurķēdēm

AVOTS: AGRIS NIKITENKO

► «Autonomam robotam ir jābūt ar augstu mobilitati un spēju pārvarēt šķēršļus,» saka Agris Nikitenko, RTU Datorzinātnes un informācijas tehnoloģiju fakultātes Sistēmu teorijas un projektēšanas katedras docents.



izstrādā zemūdens robotus — tādus kā zīvs aste. Jebkurš zemūdens aparāts, kas braukā ar dzenskrūvēm, rada lieju troksni, turpreti zīvs aste nerada virpuļus un skaņu. RTU ir arī sauszemes roboti, pārsvārā uz riteņiem, ir arī lidojoši roboti. Kopā ar LLU tiek strādāts pie daudzāgentu sistēmas — kā sadarboties daudziem robotiem. Šī pētījuma galvenais izaicinājums nav mehānika, bet gan datu apmaiņa, komunikācija, darbu sadale, kontrole utt.

Entuziastu kustība

A. Nikitenko vada RTU Robotikas klubu, lai gan pats teic, ka vadīšana esot tāda nosacīta — tas ir interesentu klubīņš, kur ik pa brīdim sanāk kopā interesenti, kopīgi būvē robotus

un māca to citiem. «Liecas, ka mēs šo virpuli esam iegriezuši diezgan pamatigi. Mans personīgais mērķis nav aprobežoties ar entuziastu kustību, bet gribās, lai būtu izglītoti cilvēki, kas šajā jomā mācās, un bizness,» saka A. Nikitenko.

Robotikas klubs organizē arī Baltijas sumo sacensības. «Kad mēs to 2007. gadā sākām, Lietuvā bija divi entuziasti, tagad tur jau ir komanda no 16 cilvēkiem. Latvijā pirmā reizē savācām 20 robotus, tagad mums ir ap simtu. Piemēram, Austrijā, kas saņem ES līdzfinansējumu robotu sacensībām, pēc sešu gadu darba pēdējās sacensībās bija 120 dalībnieki. Baltijas valstis sacensības organizējam trīs gadus un savācām 70 robotus, mūsu entuziasma potenciāls ir daudz lielāks nekā vecajā Eiropā,» norāda A. Nikitenko.

Anda Asere

anda.asere@dienasmediji.lv