



---

I E G U L D Ī J U M S T A V Ā N Ā K O T N Ē

**Projekta nosaukums:** Daudzu robotu sistēmas industriālu telpu uzkopšanai

**Vienošanās par projekta īstenošanu numurs:** KC-PI-2017/57

**RTU Projektu reģistra numurs:** 3547/2018

**Projektā paveiktais periodā 02.10.2019. - 31.12.2019.:**

Šī periodā laikā projekta komanda aktīvi strādājusi pie piegādāto iekārtu pielāgošanas un prototipu izstrādes, jo marta mēnesī paredzēta iekārtu demonstrācija potenciālajiem investoriem, lai iespējami labākajā veidā sagatavotos maijā paredzētajai izstādei Interclean 2020, kas uzskatāma par projekta galveno pasākumu.

- 1) noslēgta Columbus iekārtas elektronisko bloku izstrāde un uzsākta abu iekārtu elektronisko bloku integrēšana atbilstošos korpusos transportam un tālākiem testiem.
- 2) Veikta Ultraskaņas sensoru aizvietošana automašīnās lietotajiem, kas nodrošina labāku darbības zonas pārredzamību;
- 3) Veikta motoru kontrolieru ražotāja nomainīšana, ņemot vērā izstrādes laikā konstatētos trūkumus.
- 4) Atbilstoši izmaiņām pilnveidota programmatūra

Iegūta Ride-On iekārta un uzsākta to dinamisko īpašību testēšana dažās vidēs, galvenokārt koncentrējoties uz industriālām vidēm.

Perioda laikā veiktie uzdevumi:

- 1) Izstrādāts inversās kinemātikas platformas vadības modelis;
- 2) Izstrādāts pārklājošs plānošanas algoritms, kas ņem vērā tiešās kinemātikas modeli;
- 3) Izstrādāta papildus testēšanas programmatūra, kas ļauj ērtāk veikt testēšanu attālināti;
- 4) Veikti programmatūras testi uz visu veidu iekārtām, kas ir nodotas komandas rīcībā;
- 5) Veikti testi DPD noliktavās un RTU atklātās telpās, kas ļauj spriest par reālas vides ierobežojumiem tīrīšanas laikā.

© Rīgas Tehniskā universitāte 2021

Publicēts RTU mājas lapā 02.01.2020.